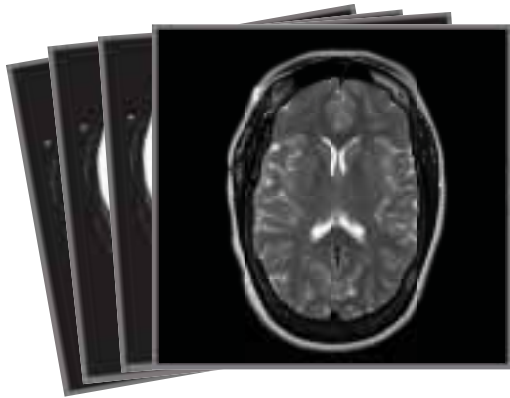


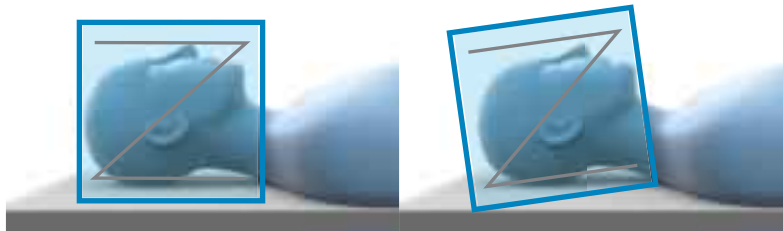
PROTOCOLO ADQUISICIÓN IMÁGENES RM PARA LOCALIZACIÓN ESTEREOTÁCTICA

Brainlab Elements Stereotaxy, iPlan Stereotaxy



UTILIZAR SUFICIENTES IMÁGENES

- Si se utilizan exámenes con datos insuficientes para localizar al paciente, se pueden ocasionar lesiones.
- La localización estereotáctica basada en imágenes de RM puede verse afectada si hay distorsión.



COLOCAR EL MARCO

- Coloque el marco y el localizador según las especificaciones del fabricante para evitar que las barras se detecten de forma incorrecta.
- Coloque el marco con una rotación y una inclinación neutras.



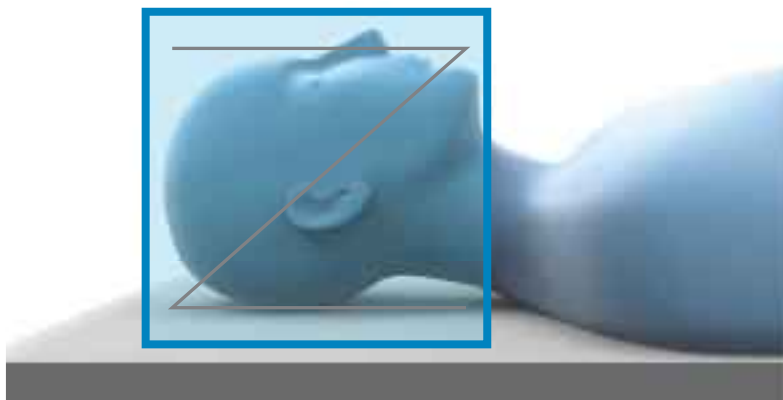
LOCALIZADORES

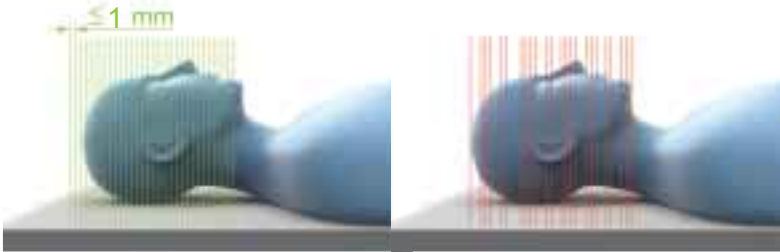
En el caso de localizadores inomed o Fischer, utilice siempre un anillo para adquisición de imágenes con el fin de garantizar la precisión.

NOTA: Brainlab Elements solo admite la variante en positivo (upmount) de los localizadores inomed.

COLOCACIÓN RECOMENDADA PACIENTE

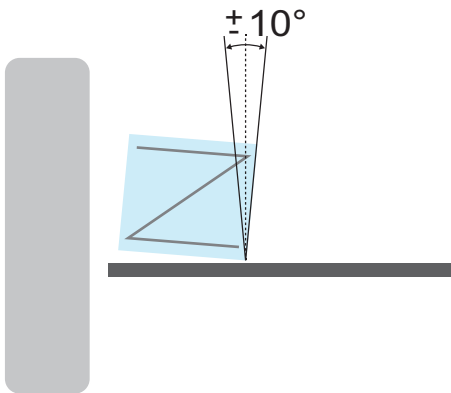
- **Posición:** Decúbito supino.
- **Orientación del paciente:** Cabeza primero.
- **Dirección de exploración:** De craneal a caudal.
- Coloque el localizador con rotación e inclinación neutras, de forma análoga a la colocación del marco.





INSTRUCCIONES PARA LA EXPLORACIÓN

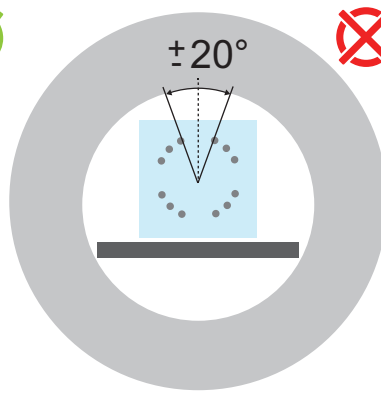
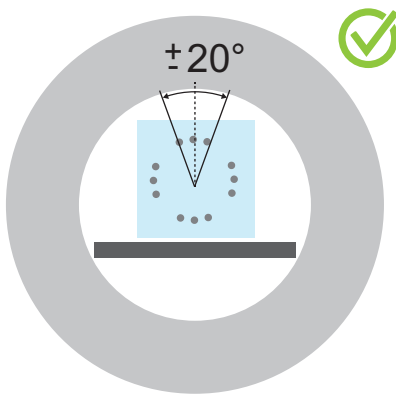
- **Espesor de cortes:** ≤ 1 mm.
- No adquiera imágenes con espacio (gap).



OBLICUIDAD DEL LOCALIZADOR CON RESPECTO AL CORTE

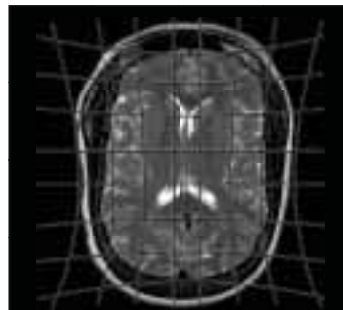
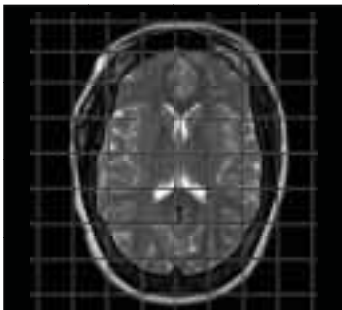
La oblicuidad de la geometría del localizador con respecto al corte escaneado no debe superar $\pm 10^\circ$.

NOTA: Si utiliza **iPlan**, la oblicuidad no debe superar $\pm 5^\circ$.



ROTACIÓN

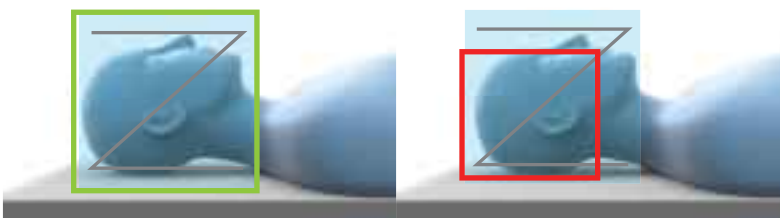
El localizador no se debe girar más de 20° .



GARANTIZAR LA PRECISIÓN

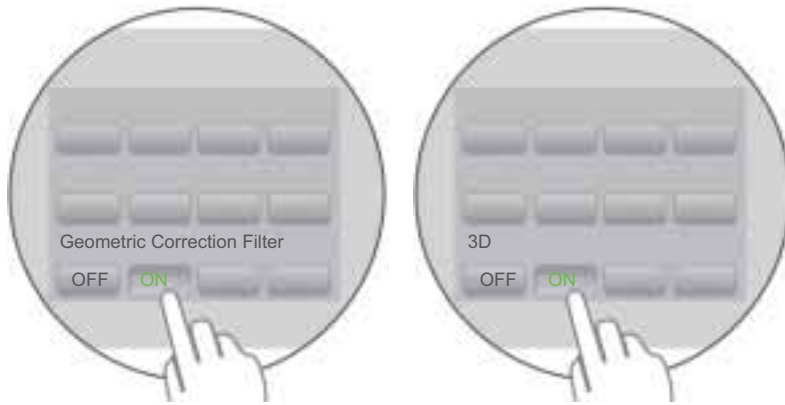
Los factores siguientes afectan a la precisión:

- Distorsión de imágenes
- Artefactos de distorsión (p. ej., debido a valores de gris cambiantes).
- Limitaciones de RM para el equipo de localización (lo que puede ocasionar, por ejemplo, barras de localizador poco visibles).
- Materiales compatibles con RM no rígidos (por ejemplo, placas de plástico).



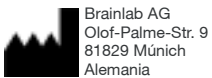
CAMPO DE VISIÓN

- Mantenga el campo de visión (FOV) lo más pequeño posible, pero incluya la región de interés y el localizador.
- Adquiera imágenes del rango completo localizable (p. ej., geometría completa de marcadores de barra).
- Las barras del localizador no deben tocar los bordes del área de exploración.



CARACTERÍSTICAS DEL EXAMEN

- Utilice propiedades con distorsión baja en toda el área de exploración.
- Utilice los mejores filtros posibles de corrección geométrica y seleccione 3D (si está disponible).
- Minimice artefactos.
- Si utiliza **iPlan**, el ángulo no debe superar $\pm 5^\circ$.



DERECHOS DE AUTOR:

Este manual contiene información protegida por derechos de autor. Ninguna de sus partes puede ser reproducida o traducida sin la autorización escrita de Brainlab.

Edición: 1.0

Nº de artículo: 60918-11ES

RESPONSABILIDAD:

Esta guía está sujeta a cambios sin previo aviso y no implica la aceptación de ningún tipo de responsabilidad por parte de Brainlab.

Más información en las "Limitaciones de responsabilidad" de las Condiciones de Venta de Brainlab.

CE0123

